微分方程式を用いた神経情報処理への数理的アプローチ

Mathematical approach for neural information processing using differential equations

舟崎 寬人、佐々木 寬、相原 威

Hiroto Funasaki, Hiroshi Sasaki, Takashi Aihara,

玉川大学工学部ソフトウェアサイエンス学科, 194-8610 東京都町田市玉川学園 6-11 Department of Software Science, College of Engineering, Tamagawa University,

6-1-1 Tamagawagakuen machieda-shi Tokyo 194-8610

Abstract

Hippocampus is essential for memory formation. The dentate gyrus is the gate for information inputs to the hippocampus. The granule cells in dentate gyrus are principal excitatory neuron. Non-spatial information and spatial information are independently transported to separated sites, the distal dendrite and the medial dendrite of granule cells, respectively. In this study, model simulation of a hippocampal granule cell were performed by a simulator NEURON in which he model used in the simulation is reproduced by the characteristics for the frequency response of the granule cells. The point of my study is to elucidate the interaction of two inputs of non-spatial information and spatial information for the granule cells. As the result, the temporal sensitivity for spatial information was facilitated and stood out by non-spatial information.

Keywords Interaction, NEURON, Model simulation, Dentate Gyrus

1. 背景

人間の脳の記憶形成には海馬が必要不可欠で あり、海馬への情報の入力部となる部位を歯状 回という。歯状回の主な興奮性神経細胞は顆粒 細胞 (GC: Granule Cells) である。GC には 樹状突起内側部(MD: Medial Dendrite)に空 間情報が入力され、樹状突起外側部(LD: Lateral Dendrite) に非空間情報が入力されて いる。非空間情報は嗅内野二層の外側から外側 貫通枝(LPP: Lateral Perforant Path) を通 じて LD へ入力され、空間情報は嗅内野二層の 内側から内側貫通枝 (MPP: Medial Perforant Path) を通じて MD へ入力される[1]。 MD と LD ではシナプス結合にも違いがあり、MD の シナプスは高頻度な入力があると、興奮性シナ プス後電位 (EPSP: Excitatory Postsynaptic **Potential**) が小さくなる特性(短期抑圧: depression)を持つ[2]。LD のシナプスは高頻

度な入力があっても、EPSPの大きさはほぼ一 定である。また、このような特性は入力周波数 に依存して変化することが分かっている。歯状 回では同じ細胞に空間情報と非空間情報をそ れぞれ MD と LD へ入力している。そのため、 MD と LD を同時に刺激する実験と MD のみを 刺激する実験を行い、非空間情報と空間情報の 2 つの入力の相互作用と情報統合のメカニズム を検証する。

2. 実験方法

Ferrant(2009)らの歯状回顆粒細胞モデル[3] とTsodyks(1998)らのダイナミックシナプスモ デル[4]を基に作製した GC の周波数応答特性 モデルを使用した。GC の周波数応答特性とは、 LD に高頻度な刺激を入力し続けるとほぼ一定 の大きさで応答し続け、MD に高頻度な刺激を 入力し続けると応答の大きさ下がっていく特 性である。<u>モデルのパラメータと状態遷移の計</u> <u>算式(微分方程式)の詳細は付録にて記述する。</u> 実験 1・2 で使用するモデルは同じである。シ ミュレーションは NEURON[5]上に構築したモ デルして実行し、MATLAB で入力する刺激の 作成とデータの解析を行った。

本研究では MD と LD へ入力する刺激として、 実験1と実験2では異なる種類の刺激を入力し た。またシミュレーション時間と結合強度(ウェ イト)も2つの実験でそれぞれ異なる値を設定 した。ウェイトが大きくなるほど1発の刺激の 入力でGCモデルに生じるEPSPの大きさも大 きくなる。入力する刺激がランダムな時間パタ ーンになる場合(実験1の③・④・実験2)は 同じ時間パターンでも6パターン生成・入力し、 その平均発火回数を記録した。

2.1 <u>実験1(MD入力に対するLD入力の影響)</u>

シミュレーション時間は 5000ms・MD のウ エイトは 0.13・LD のウェイトは 0.2 に設定し た。先行研究から MD には 5~10Hz の θ 周期 の入力があり、LD にはランダムな入力がある ことが分かっている[6][7]。また、嗅内野二層 の外側部から LD へ情報が投射されているが、 ラットが匂いを嗅いでいる時、嗅内野の外側部 では 20~40Hz の波長帯の神経振動活動が起こ ることが報告されている[8]。以上のことから実 験1で用いる MD と LD への入力プロトコルを 次のように設定した。

<MD への入力>

200ms(5Hz) ごとに 1~6 発の刺激回数 (number of burst: n)のθバースト刺激(図2) を入力した。バースト内の刺激のインターバル (Inter Stimulus Interval: Δt)は 1~25ms ま で変化させた。





<LD への入力> ①レギュラー刺激(0~40Hz) シミュレーション開始直後から一定のインタ ーバルで1発刺激を入力する。



図 2. レギュラー入力プロトコル

②位相を持つ刺激(20Hz)

MD 入力に対して、位相(τ)を 5~15ms 持っ て一定のインターバルで1発刺激を入力する。



図 3. MD 入力に位相を持つ入力プロトコル

③正規分布インターバル刺激(20Hz)

レギュラー刺激に正規分布の乱数群(平均 値:0・標準偏差(σ):5~15)を足し合わせて 作製した不定期なインターバルの刺激を入力 する。乱数を足し合わせた結果、0より小さい 値になった場合はシミュレーション時間であ る5000を足し、5000より大きい値になった場 合は5000を引いた(例:最初の1発目の刺激に 乱数を足して-5になった場合はシミュレーシ ョン開始から4995ms経過した時の刺激になる (-5+5000)。最後の1発の刺激に乱数を足して 5003になった場合は3msの刺激になる (5003-5000))。また、このような過程や乱数を 足し合わせて同じ時間に刺激を行うことにな った場合は、同じ標準偏差で乱数を作り直し、 重複した時間の刺激が無くなるまで繰り返し た。



図 4. 正規分布インターバル入力プロトコル

④ ランダム刺激(20・40Hz)

ー様分布で生成した乱数を基に刺激を入力す る。非定常刺激と同じくランダムなため、重複 した時間の刺激が生成されたら作り直した。



図 5. ランダム入力プロトコル

2.2 <u>実験 2</u> (2入力の相関の影響)

シミュレーション時間は 25000ms・MD のウ エイトは 0.25・LD のウェイトは 0.2 に設定し た。MD と LD へ同じ平均周波数の相関を-1~1 まで変化させたポアソン分布のランダムな刺 激を入力する。



図 6. 実験 2 の入力例

3. 実験結果

3.1 <u>実験1の結果</u>

①図7に示すように、LDに入力するレギュ ラー刺激の周波数が20Hzより低くなるとGC の発火回数はMD入力のどのパターンにおいて も顕著に多いパターンは無く、40Hzになると 急に多くの MD 入力のパターンにおいて発火回数が増した。

②図9に示すようにLD入力とMD入力の位 相を変化させると、顕著に発火回数が増える MD入力のパターンがあり、図10よりそれは MD入力とLD入力によって生じるEPSPの加 算性が良くなるためであることがわかった。

③図 11 に示すように、LD に入力する刺激の インターバルの分散を大きくなると、各 MD 入 カパターンの発火回数の差が小さくなってい った。

④図 12 に示すように、LD に入力するランダ ム刺激の周波数が 20Hz では MD のどの入力パ ターンでも顕著な発火回数は無かったが、周波 数が高くなるほど 7ms インターバルで 4 発の MD 入力パターンを中心に、その周りの入力パ ターンも上がっていった。図 13に示すように、 LD 入力がレギュラー刺激から不定期な刺激に 近づくほど、GC の細胞体の瞬間的な膜電位の 最大値が高くなり最低値が低くなった。

3.2 <u>実験 2 の結果</u>

図 14 に示すように、全体的に MD 入力と LD 入力の相関が強いほど発火回数が増え、相 関が弱いほど発火回数が下がった。入力周波数 が 10Hz 以下の場合は生じる EPSP が加算され にくいため発火回数は少なく、60Hz 以上の場 合は MD の depression の影響が強まるため発 火回数は少なかった。この EPSP の加算性と depression の関係から、入力する平均周波数は 20~35Hz 程度が丁度 GCを発火させやすかった。 また、相関は強いほど MD 入力によって生じる EPSP と LD 入力によって生じる EPSP の加算 性が良くなるため発火回数が増えた。 実験1 ①レギュラー刺激



図 10.2 入力の位相の有無による GC モデルの応答の違い



図 14. 相関・周波数の異なる 2 入力による GC モデルの応答

5 10 15 20 25 30 35 40 45 50 55 60 65 70 75 80 85 90 95100 MD入力とLD入力の平均周波数(Hz)

-0.4 -0.6 -0.8 -1

4. <u>考察</u>

実験1の①(図 7,8)において LD に 20Hz の レギュラー刺激を入力し、MD に 7ms 間隔で 4 発の刺激と 7ms 間隔で 5 発の刺激の入力での発 火回数を比較すると、5発の入力パターンの方が 高頻度な入力であるにも関わらず、4発の入力パ ターンの方が多く発火している。これは5発の入 カパターンの方が、バースト入力の間隔が狭く、 かつ高頻度であるため、生じる EPSP は前のバー スト入力による depression の影響を強く受ける ためである。そのため生じる EPSP が小さくなっ てしまうと考えられる。①のレギュラー刺激の LD 入力の周波数を変化させる実験では、LD 入 力の周波数が 20~30Hz であると、1,2 パターンの MD 入力において発火回数が顕著に上がってい る。しかし LD 入力の周波数が 40Hz 以上になる と、より多くの MD 入力のパターンの発火回数も 顕著に上がっている。ラットが匂いを嗅いでいる 時に嗅内野の外側部では 20~40Hz の波長帯の神 経振動活動が起きているが[9]、LDへの入力とし て 20~30Hz 程度の周波数が MD の時間パターン の識別機能を向上させる可能性が考えられる。

実験1の②(図9,10)の MD 入力と LD 入力 の位相を変化させる実験では、位相を持たせると 位相がない場合に比べて MD 入力のパターンを 1,2 パターンだけ多く顕著に発火させている。こ のことから嗅内野の外側部は同じ周波数の入力 でも MD 入力との位相を使って海馬の神経細胞 の情報処理を促進させている可能性がある。

実験1の③・④(図 11, 12、13)の LD 入力 を不定期にする実験では、正規分布の乱数を作る 際の標準偏差を大きくするほどに定常刺激に比 べて特定パターンでの発火回数が下がっている。

図8と図13より、LDへの不定期なインターバルの刺激の入力は、一定のインターバルの刺激の入力は、一定のインターバルの刺激の入力に比べて、膜電位の最大値が上がることと EPSPが起こらず静止膜電位を保っている時間が 延びることがわかる。そのため、入力される刺激 のインターバルが不定期になるほど、レギュラー 刺激ではほとんど発火しなかったパターンの MD入力の発火頻度を上げてしまい、逆にレギュ ラー刺激ではより頻繁に発火していたパターン の MD入力の発火頻度を下げてしまう。

実験2(図14)のMD・LD入力の相関と平均 周波数を変化させる実験では、平均周波数10Hz 以上では相関が1に近づくほどGCの発火回数が 上がっている。この実験からGCは嗅内野の外側 部と内側部において神経振動活動がどの程度同 期しているかを自身の発火頻度で表している可 能性が考えられる。

参考文献

- [1] E. L. Hargreaves, G. Rao, I. Lee, and J. J. Knierim, "Major Dissociation Between Medial and Lateral Entorhinal Input to Dorsal Hippocampus," Science, vol. 308, no 5729, pp.1792-1794, June 2005.
- [2] A. Colino, and R. C. Malenka, "Mechanisms underlying induction of long-term potentiation in rat medial and lateral perforant paths in vitro," J Neurophysiol, Vol. 69, no 4, pp.1150-1159, April 1993.
- [3] M. Ferrante, M. Migliore, and G. A. Ascoli, "Feed-forward inhibition as a buffer of the neuronal input-output relation," PNAS, vol. 106, no 42, pp. 18004-18009, May 2009.
- [4] M. V. Tsodyks, K. Pawelzik, and H. Markram, "Neural Networks with Dynamic Synapses," Neural Comput, Vol. 10, no 4, pp.821-835, March 2006.
- [5] NEURON http://www.neuron.yale.edu/neuron/
- [6] Klink R, and Alonso. A, "Muscarinic modulation of the oscillatory and repetitive firing properties of entorhinal cortex layer II neurons," J Neurophysiol, Vol. 77, no 4, pp.1813-1828, April 1997.
- [7] Tahvildari B, Alonso A, "Morphological and electrophysiological properties of lateral entorhinal cortex layers II and III principal neurons," J Comp Neurol, Vol. 491, no 2, pp.123-140, October 2005.
- [8] Igarashi KM, Lu L, Colgin LL, Moser MB, Moser EI, "Coordination of entorhinal-hippocampal ensemble activity during associative learning," Nature, Vol. 510, no 7503, pp.143-147

付録: 微分方程式による神経細胞モデル

モデルシミュレーションに使った周波数応答 特性モデルは神経伝達物質の総量を常時一定と 仮定している。

このモデルは神経伝達物質の状態を、プレシナ プスに結合してシナプス小胞内にある状態の R(Recovered)、放出されて他の神経細胞へ結合で きる状態の E(Effective)、神経細胞の外にあるか 再び放出可能になるまで待機する状態の I(Inactive)という確率変数でそれぞれ表している。 それらの確率変数は次の Eq.1~4 の微分方程式で 求められている。また顆粒細胞に入力される電流 i は Eq.5 の式で求められる。

 $\delta(t - t_{AP})$ はプレシナプスの神経細胞の発火を 表し、活動電位が到達すると1になるがそれ以外 は0となる。u(t)は神経細胞内の神経伝達物質を 放出する割合を定めている。Useはu(t)の増加量 を決定している。 $\tau_{inact} \cdot \tau_{rec} \cdot \tau_{facili}$ は状態遷移 の時定数を表している。 τ_{inact} はシナプス間にあ る神経伝達物質が不活性化する時定数である。 τ_{rec} は不活性化した神経伝達物質が再度プレシナ プスに入り放出できるようになるまでの時定数。 τ_{facili} はプレシナプスの神経細胞が発火すること により活性化できる時間を決定する時定数であ る。

また、これらの時定数を表1のように設定した。 この設定で、生理実験で得られた周波数応答特性 と使用するモデルの応答が最も近づいた。

 $Eq.5 の g_{max}$ は顆粒細胞のコンダクタンスの最 大値・ V_m は膜電位・ E_{ver} はその反転電位である。

$$\frac{dR(t)}{dt} = \frac{I(t)}{\tau_{rec}} - u(t)R(t)\delta(t - t_{AP})$$
(Eq.1)
$$\frac{dR(t)}{dt} = \frac{E(t)}{\tau_{rec}} - \frac{E(t)}{\tau_{rec}}$$

$$\frac{dE(t)}{dt} = -\frac{E(t)}{\tau_{inact}} + u(t)R(t)\delta(t - t_{AP})$$
(Eq.2)

$$\frac{dI(t)}{dt} = -\frac{I(t)}{\tau_{rec}} + \frac{E(t)}{\tau_{inact}}$$
(Eq.3)

$$\frac{du(t)}{dt} = -\frac{u(t)}{\tau_{facili}} + Use(1 - u(t))\delta(t - t_{AP})$$
(Eq.4)

$$i = g_{max} \times E(t) \times (V_m - E_{ver})$$
(Eq.5)

± 1	エジュの	· ° =	1 h
衣	モナルの	ハワ	メーグ

	LD	MD
τ _{rec}	248ms	3977ms
τ _{facili}	133ms	$27 \mathrm{ms}$
τ _{inact}	1ms	1ms
Use	0.2	0.3

2015年3月15日原稿受付

Received, March 15, 2015